

(19) 日本国特許庁(JP)

再公表特許(A1)

(11) 国際公開番号

W02017/134874

発行日 平成30年2月8日 (2018.2.8)

(43) 国際公開日 平成29年8月10日 (2017.8.10)

(51) Int.Cl.			F I			テーマコード (参考)	
A 6 1 B	1/00	(2006.01)	A 6 1 B	1/00	6 8 5	4 C 1 1 7	
A 6 1 B	8/14	(2006.01)	A 6 1 B	8/14		4 C 1 6 1	
A 6 1 B	5/00	(2006.01)	A 6 1 B	5/00	G	4 C 6 0 1	

審査請求 有 予備審査請求 未請求 (全 20 頁)

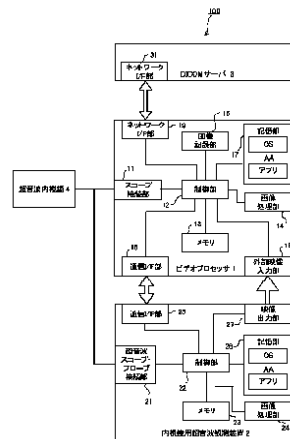
出願番号	特願2017-547015 (P2017-547015)	(71) 出願人	000000376 オリンパス株式会社 東京都八王子市石川町2951番地
(21) 国際出願番号	PCT/JP2016/081762	(74) 代理人	100074099 弁理士 大菅 義之
(22) 国際出願日	平成28年10月26日 (2016.10.26)	(72) 発明者	尾崎 孝史 東京都八王子市石川町2951番地 オリンパス株式会社内
(11) 特許番号	特許第6239216号 (P6239216)	Fターム(参考)	4C117 XA07 XB06 XF23 XK34 XK43 XL01 4C161 JJ09 JJ19 NN07 UU10 YY07 4C601 EE30 LL20 LL21
(45) 特許公報発行日	平成29年11月29日 (2017.11.29)		
(31) 優先権主張番号	特願2016-21325 (P2016-21325)		
(32) 優先日	平成28年2月5日 (2016.2.5)		
(33) 優先権主張国	日本国 (JP)		

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 医療通信システム及び医療装置

(57) 【要約】

ビデオプロセッサ1及び超音波観測装置2は、それぞれの画像についてDICOM形式のデータを生成するときに附加される第1及び第2の附加情報を記憶する。通信I/F部15は、ビデオプロセッサ1と超音波観測装置2との間で超音波画像と第2の附加情報の一部または全てを汎用プロトコルで定められるネットワークを介して通信する。制御部12は、少なくとも通信I/F部15を介して受信した情報に基づき超音波画像についてのDICOM形式のデータを生成する。ネットワークI/F部19は、DICOMサーバ3との間で、生成された超音波画像についてのDICOM形式のデータをDICOMプロトコルで定められるネットワークを介して通信する。



- 1 Video processor
- 2 Ultrasonic observation device 2 for endoscope
- 3 DICOM server
- 4 Ultrasonic endoscope
- 11 Image connection unit
- 12 Control unit
- 13 Memory
- 14 Image processing unit
- 15 Communication I/F unit
- 17 Image recording unit
- 18 External image input unit
- 19 Network I/F unit
- 21 Ultrasonic probe/probe connection unit
- 23 Memory
- 24 Image processing unit
- 25 Communication I/F unit
- 27 Image recording unit
- 28 Image output unit
- 31 Network I/F unit
- AA Application

【特許請求の範囲】**【請求項 1】**

被写体にかかわる第 1 の情報について D I C O M (Digital Imaging and Communication in Medicine) 形式のデータを生成するときに前記第 1 の情報に付加する第 1 の付加情報を記憶する第 1 の医療装置と、

D I C O M プロトコルで定められるネットワークを介して、前記第 1 の医療装置との間で通信可能に形成される D I C O M サーバと、

前記被写体にかかわる第 2 の情報について D I C O M 形式のデータを生成するときに前記第 2 の情報に付加する第 2 の付加情報を記憶する第 2 の医療装置と、

前記第 1 の医療装置と前記第 2 の医療装置との間で、前記第 2 の情報と、前記第 2 の記憶装置に記憶されている前記第 2 の付加情報の一部または全てを、前記 D I C O M プロトコルとは異なる所定のプロトコルで定められるネットワークを介して通信する第 1 の通信部と、

前記第 1 の医療装置に備えられ、少なくとも前記第 1 の通信部を介して受信した情報に基づいて、前記第 2 の情報についての D I C O M 形式のデータを生成する D I C O M 情報生成部と、

前記第 1 の医療装置に備えられ、前記 D I C O M サーバとの間で、前記 D I C O M 情報生成部により生成された前記第 2 の情報についての D I C O M 形式のデータを、前記 D I C O M プロトコルで定められるネットワークを介して通信する第 2 の通信部と、

を備えることを特徴とする医療通信システム。

【請求項 2】

前記 D I C O M 情報生成部は、前記第 1 の医療装置についての 1 回の検査内で、前記第 1 及び第 2 の情報の両方についての D I C O M 形式のデータを生成し、

前記第 2 の通信部は、前記 1 回の検査内で前記 D I C O M 情報生成部により生成されたそれぞれ前記第 1 及び第 2 の情報についての D I C O M 形式のデータの両方を、前記 D I C O M サーバに送信する

ことを特徴とする請求項 1 に記載の医療通信システム。

【請求項 3】

前記第 1 の通信部は、前記医療通信システムにおける前記第 2 の情報の取得を識別する識別情報を用いて、前記第 2 の医療装置との間で通信し、前記第 2 の情報及び前記第 2 の付加情報のうちの少なくとも前記第 1 の付加情報との差分を取得することを特徴とする請求項 2 に記載の医療通信システム。

【請求項 4】

前記第 2 の医療装置は、前記少なくとも差分を、前記識別情報と対応付けて、前記第 1 の医療装置に向けて送信することを特徴とする請求項 3 に記載の医療通信システム。

【請求項 5】

前記 D I C O M 情報生成部は、前記識別情報に基づき、前記第 2 の情報と、少なくとも前記第 1 の通信部を介して受信した情報とを用いて、D I C O M プロトコルで定義されるメタデータを前記第 2 の情報に付加することにより、前記第 2 の情報についての D I C O M 形式のデータを生成することを特徴とする請求項 4 に記載の医療通信システム。

【請求項 6】

前記第 1 の医療装置は、内視鏡装置、前記第 2 の医療装置は、内視鏡用超音波観測装置であり、

前記第 1 及び第 2 の情報は、それぞれ前記内視鏡装置及び内視鏡用超音波観測装置により生成された内視鏡画像及び超音波内視鏡画像である

ことを特徴とする請求項 1 に記載の医療通信システム。

【請求項 7】

前記第 1 の医療装置は、内視鏡装置、前記第 2 の医療装置は、内視鏡用超音波観測装置であり、

前記第 1 及び第 2 の情報は、それぞれ前記内視鏡装置及び内視鏡用超音波観測装置によ

10

20

30

40

50

り生成された内視鏡動画及び超音波内視鏡動画である

ことを特徴とする請求項1に記載の医療通信システム。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、検査等にて医用画像を取得する複数の医療装置と医用画像を格納するサーバとを有し、医療装置とサーバとの間で医療画像を送受する医療通信システムに関し、特に、D I C O M (Digital Imaging and Communication in Medicine) 規格対応の医療通信システムに関する。

【背景技術】

【0002】

近年、医療の場においては、内視鏡装置等の医療装置にて被検体を撮影して取得した医用画像については、D I C O M 規格対応のシステムにて管理する傾向にある。D I C O M 規格対応のシステムでは、医療装置にて取得した医用画像よりD I C O M 形式のデータを生成し、これをD I C O M 対応のサーバに保存しておく。

【0003】

ここで、従来より、1回の内視鏡検査において、通常の内視鏡だけでなく超音波内視鏡の画像等の複数の撮影装置を使用する(マルチモダリティ)ユースケースも存在している。このようなユースケースを想定したD I C O M 規格対応のシステムについても検討されており、公知の技術となっている(例えば、特許文献1)。

【先行技術文献】

【特許文献】

【0004】

【特許文献1】特開2009-022626号公報

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0005】

現時点では、D I C O M プロトコル規格のネットワーク上におけるD I C O M サーバと通信して行われる検査は、1検査につき、1つのモダリティしか使用できない、という制限が存在する。このため、1検査で複数のモダリティを使用する場合であっても、D I C O M サーバに格納できるデータは、指定したモダリティについての形式に限られてしまうこととなる。

【0006】

D I C O M 規格では、内視鏡画像及び超音波画像のそれぞれの画像データに付加される情報が規定されている。しかし、上記の1検査につき1つのモダリティしか使用できないという制約の下では、1回の内視鏡検査において取得した超音波画像に対しても、内視鏡画像に付加される情報と同様の情報しか付加することができない。

【0007】

本発明は、現在のD I C O M 規格の下、マルチモダリティのユースケースにおいても各モダリティ(医療装置)に応じたD I C O M 形式のデータを生成してD I C O M サーバに登録することを可能とする技術を提供することを目的とする。

【課題を解決するための手段】

【0008】

本発明の一態様によれば、被写体にかかわる第1の情報についてD I C O M 形式のデータを生成するとき前記第1の情報に付加する第1の付加情報を記憶する第1の医療装置と、D I C O M プロトコルで定められるネットワークを介して、前記第1の医療装置との間で通信可能に形成されるD I C O M サーバと、前記被写体にかかわる第2の情報についてD I C O M 形式のデータを生成するとき前記第2の情報に付加する第2の付加情報を記憶する第2の医療装置と、前記第1の医療装置と前記第2の医療装置との間で、前記第2の情報と、前記第2の記憶装置に記憶されている前記第2の付加情報の一部または全て

10

20

30

40

50

を、前記 D I C O M プロトコルとは異なる所定のプロトコルで定められるネットワークを介して通信する第 1 の通信部と、前記第 1 の医療装置に備えられ、少なくとも前記第 1 の通信部を介して受信した情報に基づいて、前記第 2 の情報についての D I C O M 形式のデータを生成する D I C O M 情報生成部と、前記第 1 の医療装置に備えられ、前記 D I C O M サーバとの間で、前記 D I C O M 情報生成部により生成された前記第 2 の情報についての D I C O M 形式のデータを、前記 D I C O M プロトコルで定められるネットワークを介して通信する第 2 の通信部と、を備えることを特徴とする。

【発明の効果】

【0009】

本発明によれば、現在の D I C O M 規格の下、マルチモダリティのユースケースにおいても各モダリティに応じた D I C O M 形式のデータを生成して D I C O M サーバに登録することが可能となる。

10

【図面の簡単な説明】

【0010】

【図 1】第 1 の実施形態に係る医療システムの構成図である。

【図 2】第 1 の実施形態に係る医療システムによる画像の記録及び D I C O M サーバへの転送処理を示したフローチャートである。

【図 3 A】D I C O M 形式の超音波画像データを生成するために必要な情報を例示する図（その 1）である。

【図 3 B】D I C O M 形式の超音波画像データを生成するために必要な情報を例示する図（その 2）である。

20

【図 3 C】D I C O M 形式の超音波画像データを生成するために必要な情報を例示する図（その 3）である。

【図 3 D】D I C O M 形式の超音波画像データを生成するために必要な情報を例示する図（その 4）である。

【図 3 E】D I C O M 形式の超音波画像データを生成するために必要な情報を例示する図（その 5）である。

【図 3 F】D I C O M 形式の超音波画像データを生成するために必要な情報を例示する図（その 6）である。

【図 3 G】D I C O M 形式の超音波画像データを生成するために必要な情報を例示する図（その 7）である。

30

【図 3 H】D I C O M 形式の超音波画像データを生成するために必要な情報を例示する図（その 8）である。

【図 3 I】D I C O M 形式の超音波画像データを生成するために必要な情報を例示する図（その 9）である。

【図 3 J】D I C O M 形式の超音波画像データを生成するために必要な情報を例示する図（その 10）である。

【図 3 K】D I C O M 形式の超音波画像データを生成するために必要な情報を例示する図（その 11）である。

【図 3 L】D I C O M 形式の超音波画像データを生成するために必要な情報を例示する図（その 12）である。

40

【図 4】第 2 の実施形態に係る医療システムの構成図である。

【図 5】第 2 の実施形態に係る医療システムによる動画の記録及び D I C O M サーバへの転送処理を示したフローチャートである。

【発明を実施するための形態】

【0011】

以下、本発明の実施の形態について、図面を参照して詳細に説明する。

< 第 1 の実施形態 >

図 1 は、本実施形態に係る医療システムの構成図である。図 1 の医療システム 100 は、ビデオプロセッサ 1、内視鏡用超音波観測装置（以下においては超音波観測装置と略記

50

) 2、超音波内視鏡4及びD I C O Mサーバ3を有する。医療システム100は、超音波内視鏡4にて被検体より得られる画像信号に対して必要な処理を施すと、D I C O M形式のデータ構造を有するデータを生成し、これをD I C O Mサーバ3に登録する。

【0012】

ビデオプロセッサ1は、スコープ接続部11、制御部12、画像処理部14、画像記録部16、記憶部17、メモリ13、通信インタフェース部(図1及び以下においては通信I/F部と略記)15、外部映像入力部18及びネットワークインタフェース部(図1及び以下においてはネットワークI/F部と略記)19を有する。ビデオプロセッサ1は、図1の医療システム100において、D I C O M形式の内視鏡画像データ及び超音波画像データを生成する。

10

【0013】

ビデオプロセッサ1のうち、スコープ接続部11は、超音波内視鏡4との接続インタフェース部であり、超音波内視鏡4から入力される画像信号を受け付ける。なお、図1においては超音波内視鏡4を記載しているが、これには限定されず、この代わりに、通常の内視鏡と超音波プローブとから構成されてもよい。

【0014】

制御部12は、ビデオプロセッサ1を構成する各部の制御や、超音波内視鏡4等の接続されている各機器の内視鏡検査に関わる制御を行う。制御部12は、スコープ制御部11を介して超音波内視鏡4からのリリース信号を受け付けると、超音波内視鏡4の観察モードに応じて各部を制御してD I C O M形式の画像データを生成させ、生成したデータをD I C O Mサーバ3に送信する処理を実施する。かかる処理の詳細については、後に具体的に説明することとする。

20

【0015】

画像処理部14は、上記観察モードが通常モード(内視鏡で観察を行うことを表すモード)であるときは、入力された画像信号に必要な処理を施し、D I C O M形式の内視鏡画像データを生成する。D I C O M形式の内視鏡画像データを生成するために必要な情報は、メモリ13に格納されている。画像記録部16は、得られた画像データを一時的に記録する。ビデオプロセッサ1は、D I C O Mプロトコルを用いてD I C O Mサーバ3と通信を行い、画像記録部16に記録された画像データは、ネットワークI/F部19を介して、D I C O Mサーバ3に送信される。

30

【0016】

外部映像入力部18は、上記観察モードが超音波モード(超音波観測装置で観察を行うことを表すモード)であるときは、超音波観測装置2を介して必要な処理の施された画像信号の入力を受け付ける。超音波モードにおいては、これとともに、本実施形態においては、通信I/F部15を介して超音波観測装置2とD I C O Mプロトコルと異なる所定のプロトコル(汎用プロトコル)を用いて通信を行い、超音波観測装置2から、超音波画像についてD I C O M形式の画像データを生成するために必要な情報を取得する。

【0017】

記憶部17には、ビデオプロセッサ1のオペレーティングシステム(OS)やアプリ等が記憶されている。制御部12は、記憶部17からOSやアプリを読み出してこれを展開して実行することにより、ビデオプロセッサ1の各部やシステムの制御、本実施形態に係るD I C O M形式の画像データの生成及びD I C O Mサーバ3への送信処理等を実施する。

40

【0018】

超音波観測装置2は、超音波スコープ・プローブ接続部21、制御部22、画像処理部24、記憶部26、メモリ23、通信インタフェース部(図1及び以下においては通信I/F部と略記)25及び映像出力部27を有する。超音波観測装置2は、内視鏡検査における観察モードが超音波モードに設定されているとき、超音波内視鏡4から入力される画像信号に必要な処理を施してビデオプロセッサ1に信号を出力する。これとともに、本実施形態においては、超音波観測装置2は、D I C O M形式の超音波画像データを生成する

50

ために必要な情報をビデオプロセッサ 1 に送信する。

【 0 0 1 9 】

超音波スコープ・プローブ接続部 2 1 は、超音波内視鏡 4 との接続インタフェース部であり、超音波内視鏡 4 から入力される画像信号を受け付ける。

制御部 2 2 は、超音波観測装置 2 を構成する各部の制御を行い、超音波スコープ・プローブ接続部 2 1 を介して超音波内視鏡 4 から画像信号が入力されると、画像処理部 2 4 等の各部を制御して超音波画像データを生成させる。

【 0 0 2 0 】

画像処理部 2 4 は、上記のとおり、超音波スコープ・プローブ接続部 2 1 を介して入力された画像信号に対して必要な処理を施し、超音波画像データを生成する。ビデオプロセッサ 1 にて D I C O M 形式の画像データを生成するため、生成した画像データ及びこれに対応する所定の情報については、それぞれ映像出力部 2 7 及び通信 I / F 部 2 5 を介してビデオプロセッサ 1 に送信される。その詳細については、後に詳しく説明する。

10

【 0 0 2 1 】

記憶部 2 6 には、超音波観測装置 2 のオペレーティングシステム (O S) やアプリ等が記憶されている。制御部 2 2 は、記憶部 2 6 から O S やアプリを読み出してこれを展開して実行することにより、超音波観測装置 2 の各部の制御を行い、本実施形態に関しては、例えば、D I C O M 形式の超音波画像データをビデオプロセッサ 1 にて生成するために必要な情報や画像データのビデオプロセッサ 1 への送信処理等を実施する。メモリ 2 3 には、D I C O M 形式の超音波画像データを生成するために必要な情報が格納されている。

20

【 0 0 2 2 】

このように、ビデオプロセッサ 1 は、内視鏡検査において観察モードが通常モードまたは超音波モードのいずれに設定されているかに応じて、それぞれ得られた画像から D I C O M 形式のデータを生成し、これを D I C O M サーバ 3 に送信する。D I C O M サーバ 3 は、ネットワークインタフェース部 (図 1 においてはネットワーク I / F 部) 3 1 を介して受信したデータを格納する。

【 0 0 2 3 】

ここで、観察モードが超音波モードに設定されているときは、ビデオプロセッサ 1 は、超音波観測装置 2 から必要な情報と画像処理を施した画像データとを受信して、これに基づき、D I C O M 形式の超音波画像データを生成する。これについて、フローチャート等を参照して、具体的に説明する。

30

【 0 0 2 4 】

図 2 は、本実施形態に係る医療システム 1 0 0 による画像の記録及び D I C O M サーバ 3 への転送処理を示したフローチャートである。

ビデオプロセッサ 1 は、1 件の内視鏡検査を開始するに際して、検査を識別する I D (Identification) 等の識別情報を生成し、また、検査において使用するモダリティ (医療装置) を識別する情報を設定し、これらの情報をメモリ 1 3 に保持する。図 1 の構成においては、「内視鏡」が、使用するモダリティに設定される。

【 0 0 2 5 】

検査を識別する情報及び使用するモダリティが設定されると、検査が開始する。以後は、医師等のユーザは、通常モードと超音波モードとの間で観察モードを適宜切り替えつつ、超音波内視鏡 4 を用いて被検体の体腔内を観察する。ユーザは、病変の疑いのある箇所等を発見した場合には、手元の操作ボタン等を操作する。当該操作により、リリース信号が超音波内視鏡 4 から発せられ、ビデオプロセッサ 1 に入力される。ステップ S 1 では、ビデオプロセッサ 1 の制御部 1 2 が、当該信号により、リリース操作を認識する。

40

【 0 0 2 6 】

ステップ S 2 では、ビデオプロセッサ 1 の制御部 1 2 は、リリースを識別するリリース I D を発行する。その後、ステップ S 3 で、制御部 1 2 は、超音波内視鏡 4 から入力されるリリース信号によってユーザによりリリース操作がなされたことを認識すると、ステップ S 4 の判定へと処理を移行させる。

50

【 0 0 2 7 】

ステップ S 4 では、制御部 1 2 は、超音波観測装置 2 が医療システム 1 0 0 に接続されており、且つ観察モードが超音波モードに設定されているか否かを判定する。超音波観測装置 2 が医療システム 1 0 0 に接続され、且つ観察モードが超音波モードであるときは、ステップ S 8 へと処理を移行させ、それ以外の場合は、ステップ S 5 へと処理を移行させる。

【 0 0 2 8 】

ステップ S 5 以降では、D I C O M 形式の内視鏡画像が記録され、D I C O M サーバ 3 に転送される。具体的には、まず、ステップ S 5 で、ビデオプロセッサ 1 の制御部 1 2 は、画像処理部 1 4 にて必要な処理を施して得られる通常可視光の内視鏡画像のデータとメモリ 1 3 に保持する情報から D I C O M 形式の内視鏡画像データを生成し、画像記録部 1 6 に記録する。ステップ S 6 で、制御部 1 2 は、フリーズが解除されたことを認識すると、ステップ S 7 で、画像記録部 1 6 から D I C O M 形式の内視鏡画像のデータを読み出して、D I C O M サーバ 3 に向けて送信する。送信処理を終えると、図 2 の一連の処理を終了する。内視鏡画像の記録及び転送処理については、使用するモダリティを内視鏡とする場合の従来におけるそれと同様である。

10

【 0 0 2 9 】

一方、ステップ S 8 以降では、D I C O M 形式の超音波画像の記録及び D I C O M サーバ 3 への転送が行われる。具体的には、まず、ステップ S 8 で、ビデオプロセッサ 1 の制御部 1 2 は、通信 I / F 部 1 5 を介して超音波観測装置 2 に向けてステップ S 2 で発行したリリース ID を送信する。ステップ S 9 で、超音波観測装置 2 の制御部 2 2 は、通信 I / F 部 2 5 を介してリリース ID を受信すると、D I C O M 形式の超音波画像データを生成するために必要な情報をメモリ 2 3 から読み出す。制御部 2 2 は、読み出した情報を受信したリリース ID に紐付けて、通信 I / F 部 2 5 を介してビデオプロセッサ 1 に向けて送信する。

20

【 0 0 3 0 】

図 3 A ~ 図 3 L は、D I C O M 形式の超音波画像データを生成するために必要な情報を例示する図である。

D I C O M 規定では、画像データに付す情報のデータ構造が定義されており、ビデオプロセッサ 1 は、この定義にしたがって、内視鏡画像及び超音波画像にそれぞれに定義されている情報（メタデータ）を付加して、D I C O M 形式の画像データを生成する。

30

【 0 0 3 1 】

なお、D I C O M 形式の画像データのうち、内視鏡画像データ及び超音波画像データの差分を、図 3 A ~ 図 3 L においては網掛けで示す。網掛けのされていない他の項目については、内視鏡画像のデータに付される情報と同様であり、ビデオプロセッサ 1 は、自装置のメモリ 1 3 に保持している情報を利用する。

【 0 0 3 2 】

図 2 の説明に戻ると、ステップ S 9 で、超音波観測装置 2 の通信 I / F 部 2 5 が図 3 A ~ 図 3 L の網掛けで示す情報を送信すると、ビデオプロセッサ 1 は、通信 I / F 部 1 5 を介して当該情報を受信する。これとともに、超音波観測装置 2 は、映像出力部 2 7 から画像処理部 2 4 で必要な処理を施して得られた超音波画像データを、ビデオプロセッサ 1 に向けて送信する。ビデオプロセッサ 1 は、外部映像入力部 1 8 を介して当該画像データを受信する。

40

【 0 0 3 3 】

なお、ステップ S 9 では、通信量の削減の観点より、超音波観測装置 2 が通信 I / F 部 2 5 を介してビデオプロセッサ 1 に向けて送信する情報については、上記のとおり、D I C O M 形式の内視鏡画像との差分箇所（図 3 A ~ 図 3 L の網掛けの項目）のみとしている。しかし、これに限定されるものではなく、例えば、図 3 A ~ 図 3 L の全項目を送信することとしてもよい。

【 0 0 3 4 】

50

ステップ S 1 0 で、ビデオプロセッサ 1 の制御部 1 2 は、外部映像入力部 1 8 を介して受信した P i n P (Picture in Picture) 入力中の超音波画像と、少なくとも通信 I / F 部 1 5 を介して受信した情報とを用いて、D I C O M 形式の超音波画像データを生成する。上記のとおり、D I C O M 形式の超音波画像データは、画像データ (画素データ) に図 3 A ~ 図 3 L に示すメタデータを付すことにより生成され、実施例では、ビデオプロセッサ 1 においては保持しない情報については超音波観測装置 2 から取得することとしている。生成した D I C O M 形式の超音波画像データは、ステップ S 2 で発行したリリース I D と対応付けて、画像記録部 1 6 に記録される。

【 0 0 3 5 】

ステップ S 1 1 及びステップ S 1 2 については、それぞれステップ S 6 及びステップ S 7 と同様の処理を実施する。すなわち、ステップ S 1 1 で、制御部 1 2 は、フリーズが解除されたことを認識すると、ステップ S 1 2 で、画像記録部 1 6 から D I C O M 形式の画像のデータを読み出して、D I C O M サーバ 3 に向けて送信し、送信処理を終えると、図 2 の一連の処理を終了する。

10

【 0 0 3 6 】

先述のとおり、図 2 に示す一連の処理は、検査を識別する情報及び使用するモダリティが設定されて 1 回の内視鏡検査が開始すると、その後のユーザのリリース操作ごとに実施される。すなわち、本実施形態に係る医療システム 1 0 0 によれば、1 回の検査において、リリース操作がなされたときの観察モードに応じ、内視鏡画像及び超音波画像の両方についてそれぞれ D I C O M 形式の画像データを生成し、D I C O M サーバ 3 に登録することが可能である。

20

【 0 0 3 7 】

以上説明したように、本実施形態に係る医療システム 1 0 0 によれば、マルチモダリティのユースケースにおいては、観察モードに応じて取得される内視鏡画像または超音波画像について D I C O M 形式の画像データを生成し、D I C O M サーバ 3 に登録することができる。D I C O M 規定により、1 回の検査では、使用するモダリティとしては一のモダリティ (上記の設例では内視鏡) が設定されるが、他方のモダリティ (設例では超音波装置) についても、その他方のモダリティ側から必要な情報を取得する。取得した情報を用いることにより、使用するモダリティとして設定されていないモダリティで取得した画像についても、D I C O M 形式のデータを生成することが可能となる。

30

【 0 0 3 8 】

D I C O M サーバ 3 に登録された内視鏡検査に関するデータは、検査後のレポート作成等において用いられる。このとき、超音波画像についても内視鏡画像と同様に D I C O M 形式で D I C O M サーバ 3 に登録されていることにより、ユーザにとっては、レポート作成の際に、超音波画像に付加されている図 3 A ~ 図 3 L においては網掛けで示す情報についても利用することが可能となる。

【 0 0 3 9 】

例えば、図 3 E 及び図 3 F に示すモジュール「US Region Calibration Module」には、長方形で表される超音波画像の各頂点の位置座標を表す x_0 、 y_0 、 x_1 、 y_1 が、それぞれ属性名 (Attribute Name の「Region Location Min x_0 」等) として含まれる (図 3 E の (* 1))。また、 x 方向及び y 方向の物理単位 (同「Physical Units X(Y) Direction」)、及びその増分 (同「Physical Delta X(Y)」)、基準となる位置座標 x_0 、 y_0 (同「Reference Pixel $x_0(y_0)$ 」) も含まれている (図 3 F の (* 2))。これらの情報により、ユーザは、例えば画像中の病変の疑いのある箇所等を特定してレポートを作成すること等が可能となる。

40

【 0 0 4 0 】

なお、図 1 においては、ビデオプロセッサ 1 において、1 検査で得られる画像は観察モードに応じた D I C O M 形式の画像を生成する構成を示しているが、これに限定されるものではない。例えば、超音波観測装置 2 にてかかる処理を実施する構成とすることもできる。この場合は、超音波観測装置 2 がユーザによるリリースやフリーズの操作を受け付け

50

て、リリースIDの発行及びビデオプロセッサ1への送信を実施する。リリースIDを受信したビデオプロセッサ1は、DICOM形式の内視鏡画像の生成に必要な情報を、自装置のメモリ13から読み出して、リリースIDに紐付けて送信する。超音波観測装置2は、リリースIDに基づき、ビデオプロセッサ1から受信する画像データとDICOM形式の画像の生成に必要な情報とを対応付けて、DICOM形式の内視鏡画像のデータを生成し、DICOMサーバ3に送信する。このように構成しても、図2の構成と同様の効果を得る。

【0041】

更には、3台以上の医療装置のそれぞれが画像を取得し、それぞれDICOM形式の画像を生成することができるよう医療システムを構成することもできる。この場合は、DICOMサーバ3に接続され、DICOM形式の画像の生成及び転送を行う医療装置に対し、複数の種類の医療装置がリリースID及び画像データを通信可能に構成される。例えばビデオプロセッサ1がDICOMサーバ3に接続されてDICOM形式の画像の生成及び転送を行う構成の場合、ビデオプロセッサ1は、リリースの操作にしたがって、リリースIDを発行し、観察モードに応じた医療装置に向けてリリースIDを送信する。リリースIDを受信した医療装置における動作、及びリリースIDと紐付けて必要な情報を受信した後のビデオプロセッサ1における動作については、上記の2台構成の場合と同様である。このように、3台以上の構成であっても、図2に例示する2台構成の場合と同様の効果を得る。

10

【0042】

20

< 第2の実施形態 >

上記の第1の実施形態では、静止画像についてDICOM形式の画像を生成している。これに対し、本実施形態では、動画像についてDICOM形式の動画像を生成する点で異なる。

【0043】

以下に、本実施形態に係る医療システムについて、第1の実施形態と異なる点を中心に説明する。

図4は、本実施形態に係る医療システム100の構成図である。図1に示す第1の実施形態についての構成図と比較すると、図1のビデオプロセッサ1においては画像記録部16に生成したDICOM形式の画像を記録していたのに対し、図4のそれでは、動画記録部161にDICOM形式の動画像を記録する点で異なる。

30

【0044】

本実施形態に係る医療システム100では、観察モードが通常モードに設定されているときは、内視鏡動画が、超音波モードに設定されているときは、超音波動画が取り込まれる。設定されている観察モードに応じて、対応するモダリティについてのDICOM形式の動画データを生成し、DICOMサーバ3に生成したDICOM形式の動画データを登録する。この方法について、フローチャートを参照して、具体的に説明する。

【0045】

図5は、本実施形態に係る医療システム100による動画像の記録及びDICOMサーバ3への転送処理を示したフローチャートである。

40

ビデオプロセッサ1は、図2の静止画像の記録及び転送を行う場合と同様に、1件の内視鏡検査を開始するに際し、検査を識別する識別情報を生成し、また、検査で使用するモダリティを識別する情報を設定して、これらの情報をメモリ13に保持する。図4の構成においては、「内視鏡」が、使用するモダリティに設定される。

【0046】

検査を識別する情報及び使用するモダリティが設定されると、検査が開始する。以後は、ユーザは、通常モードと超音波モードとの間で観察モードを適宜切り替えつつ、超音波内視鏡4を用いて被検体の体腔内を観察する。ユーザは、病変の疑いのある箇所等を発見した場合に、動画像の記録を開始することを、手元の操作ボタン等の操作により指示する。当該操作により、動画像の記録を開始する旨を指示する信号が超音波内視鏡4から発せ

50

られ、ビデオプロセッサ 1 に入力される。ステップ S 2 1 では、ビデオプロセッサ 1 の制御部 1 2 が、当該信号により、動画像の記録を開始する旨の指示を認識する。

【 0 0 4 7 】

ステップ S 2 2 では、ビデオプロセッサ 1 の制御部 1 2 は、動画を管理するための管理 ID を発行する。そして、ステップ S 2 3 の判定へと処理を移行させる。

ステップ S 2 3 の判定は、図 2 のステップ S 4 と同様の判定を行う。超音波観測装置 2 が医療システム 1 0 0 に接続され、且つ観察モードが超音波モードであるときは、ステップ S 2 7 へと処理を移行させ、それ以外の場合は、ステップ S 2 4 へと処理を移行させる。

【 0 0 4 8 】

ステップ S 2 4 以降では、D I C O M 形式の内視鏡動画が記録され、D I C O M サーバ 3 に転送される。具体的には、まず、ステップ S 2 4 で、ビデオプロセッサ 1 の制御部 1 2 は、画像処理部 1 4 にて必要な処理を施して得られる通常可視光の内視鏡動画のデータと、メモリ 1 3 に保持する情報とから D I C O M 形式の内視鏡動画データを生成し、動画記録部 1 6 1 に記録する。ステップ S 2 5 で、制御部 1 2 は、動画の記録を終了する旨を指示する信号を超音波内視鏡 4 から受信したか否かを判定し、当該信号を受信するまで、ステップ S 2 4 の D I C O M 形式の内視鏡動画を記録する処理を継続する。当該信号を受信すると、ステップ S 2 6 へと進み、制御部 1 2 は、動画記録部 1 6 から D I C O M 形式の内視鏡動画のデータを読み出して、D I C O M サーバ 3 に向けて送信する。送信処理を終え、図 5 の一連の処理を終了する。図 2 と同様に、内視鏡動画の記録及び転送処理については、使用するモダリティを内視鏡とする場合の従来におけるそれと同様である。

【 0 0 4 9 】

一方、ステップ S 2 7 以降では、D I C O M 形式の超音波動画の記録及び D I C O M サーバ 3 への転送が行われる。具体的には、まず、ステップ S 2 7 で、ビデオプロセッサ 1 の制御部 1 2 は、通信 I / F 部 1 5 を介して超音波観測装置 2 に向けてステップ S 2 2 で発行した管理 ID を送信する。超音波観測装置 2 の制御部 2 2 は、通信 I / F 部 2 5 を介して管理 ID を受信すると、これをメモリ 2 3 に保持する。また、これとともに、超音波観測装置 2 の制御部 2 2 は、映像出力部 2 7 から画像処理部 2 4 で必要な処理を施して得られた超音波動画データを、ビデオプロセッサ 1 に向けて送信させ、ビデオプロセッサ 1 は、外部映像入力部 1 8 を介して当該動画データを受信する。

【 0 0 5 0 】

ステップ S 2 8 で、ビデオプロセッサ 1 の制御部 1 2 は、外部映像入力部 1 8 を介して受信した P i n P 入力中の超音波動画を動画記録部 1 6 1 に記録する。そして、ステップ S 2 9 で、制御部 1 2 は、動画の記録を終了する旨を指示する信号を超音波内視鏡 4 から受信したか否かを判定し、当該信号を受信するまで、ステップ S 2 8 の超音波動画を動画記録部 1 6 1 に記録する処理を継続する。当該信号を受信すると、ステップ S 3 0 へと処理を移行させる。

【 0 0 5 1 】

ステップ S 3 0 では、超音波観測装置 2 の制御部 2 2 は、ビデオプロセッサ 1 にて D I C O M 形式の超音波動画データを生成するために必要な情報をメモリ 2 3 から読み出す。制御部 2 2 は、読み出した情報を受信した管理 ID に紐付けて、通信 I / F 部 2 5 を介してビデオプロセッサ 1 に向けて送信する。ビデオプロセッサ 1 は、通信 I / F 部 1 5 を介して当該情報を受信する。

【 0 0 5 2 】

ステップ S 3 1 で、ビデオプロセッサ 1 の制御部 1 2 は、ステップ S 2 8 にて動画記録部 1 6 1 に記録した動画のデータとステップ S 3 0 にて受信した情報とを紐付け、D I C O M 形式の超音波動画のデータを生成し、これを改めて動画記録部 1 6 1 に記録させる。ステップ S 3 2 で、制御部 1 2 は、動画記録部 1 6 1 から D I C O M 形式の超音波動画のデータを読み出して、D I C O M サーバ 3 に向けて送信する。送信処理を終え、図 5 の一連の処理を終了する。

【0053】

以上説明したように、本実施形態に係る医療システム100のように、動画データを取り扱う場合であっても、第1の実施形態と同様の効果を得ることができる。また、超音波観測装置2が、ビデオプロセッサ1から必要な情報を取得してDICOM形式の内視鏡動画を生成すること、及び、3台以上の医療装置からなる医療システムに適用することが可能であることについても、第1の実施形態と同様である。

【0054】

本発明は、上述した実施形態そのままに限定されるものではなく、実施段階でのその要旨を逸脱しない範囲で構成要素を変形して具体化することができる。また、上記実施形態に開示されている複数の構成要素の適宜な組み合わせにより、種々の発明を形成することができる。例えば、実施形態に示される全構成要素を適宜組み合わせても良い。更に、異なる実施形態にわたる構成要素を適宜組み合わせてもよい。このような、発明の趣旨を逸脱しない範囲内において種々の変形や応用が可能であることはもちろんである。

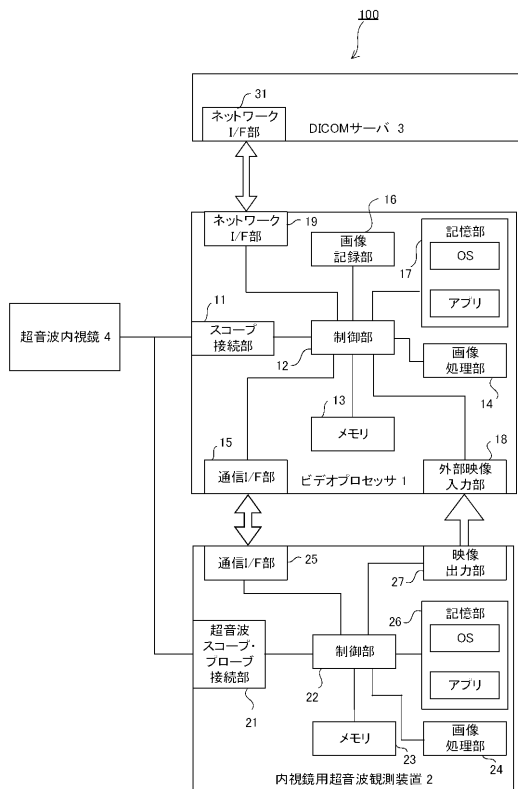
10

【符号の説明】

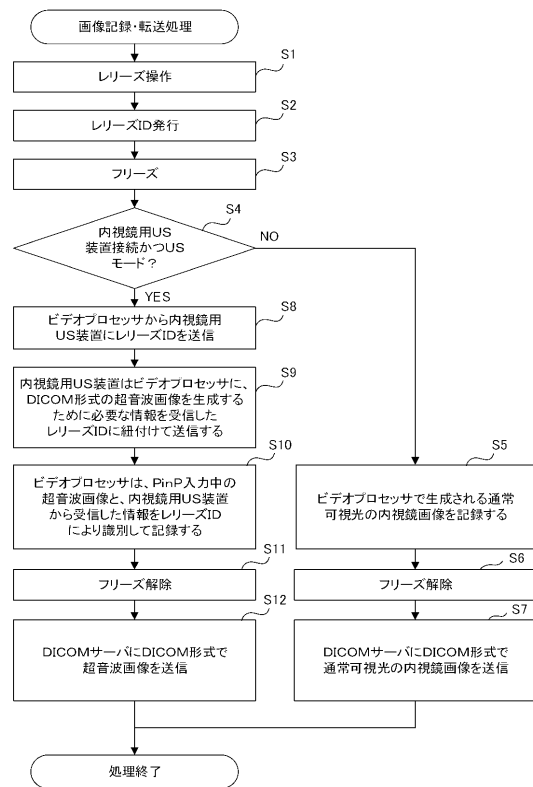
【0055】

- 1 ビデオプロセッサ
- 2 内視鏡用超音波観測装置
- 3 DICOMサーバ
- 4 超音波内視鏡

【図1】



【図2】



【 3 E 】

Module Name	Attribute Name	Tag	VR	Type
US Region Calibration Module	Sequence of Ultrasound Regions	(0018.6011)	SQ	1
	Region Location Min x0	(0018.6018)	UL	1
	Region Location Min y0	(0018.601A)	UL	1
	Region Location Max x1	(0018.601C)	UL	1
	Region Location Max y1	(0018.601E)	UL	1

(*1)

【 3 F 】

Module Name	Attribute Name	Tag	VR	Type	
US Region Calibration Module	Physical Units X Direction	(0018.6024)	US	1	
	Physical Units Y Direction	(0018.6026)	US	1	
	Physical Data X	(0018.602C)	FD	1	
	Physical Data Y	(0018.602E)	FD	1	
	Reference Pixel x0	(0018.6030)	SL	3	
	Reference Pixel y0	(0018.6032)	SL	3	
	Region Spatial Format	(0018.6034)	US	1	
	Region Data Type	(0018.6044)	US	1	
	Region Flags	(0018.6045)	US	1	

(*2)

【 3 G 】

Module Name	Attribute Name	Tag	VR	Type	
US Image Module	Samples per Pixel	(0028.0002)	US	1	
	Photometric Interpretation	(0028.0004)	CS	1	
	Bits Allocated	(0028.0100)	US	1	
	Bits Stored	(0028.0101)	US	1	
	High Bit	(0028.0102)	US	1	
	Planar Configuration	(0028.0006)	US	1C	
	Pixel Representation	(0028.0103)	US	1	
	Frame Increment Pointer	(0028.0009)	AT	1C	
	Image Type	(0008.0005)	CS	3	
	Lossy Image Compression	(0028.2110)	CS	3	
	Number of Stages	(0008.2124)	IS	2C	
	Number of Views in Stage	(0008.212A)	IS	2C	
	R. View Time Vector	(0018.4006)	AT	3	

【 3 H 】

Module Name	Attribute Name	Tag	VR	Type	
US Image Module	Reference Color Chart Present	(0028.0014)	US	3	
	Stage Name	(0008.2120)	SH	3	
	Stage Code Sequence	(0040.000A)	SQ	3	
	Stage Number	(0008.2122)	IS	3	
	View Name	(0008.2127)	SH	3	
	View Number	(0008.2128)	IS	3	
	Number of Views Timers	(0008.2129)	IS	3	
	Event Elapsed Time(s)	(0008.2130)	DS	3	
	Event Timer Name(s)	(0008.2132)	LO	3	
	View Code Sequence	(0054.0020)	SQ	3	
	Acquisition Date/Time	(0008.002A)	DT	3C	

【 ☒ 3 I 】

Module Name	Attribute Name	Tag	VR	Type
US Image Module	Trigger Time	(0018,1060)	DS	3
	Repeating Interval	(0018,1062)	IS	3
	Beam Registration Flag	(0018,1080)	CS	3
	Gain R-R Value	(0018,1081)	IS	3
	Right A-R Value	(0018,1082)	IS	3
	Heart Rate	(0018,1088)	IS	3
	IVUS Acquisition	(0018,3100)	CS	3
	IVUS Pullback Rate	(0018,3101)	DS	3
	IVUS Gated Rate	(0018,3102)	DS	3
	IVUS Pullback Start Frame Number	(0018,3103)	IS	3
IVUS Pullback Stop Frame Number	(0018,3104)	IS	3	
Lesion Number	(0018,3105)	IS	3	
Output Power	(0018,5000)	SH	3	

【 ☒ 3 J 】

Module Name	Attribute Name	Tag	VR	Type
US Image Module	Transducer Data	(0018,5010)	LO	3
	Transducer Type	(0018,5030)	CS	3
	Focus Depth	(0018,5032)	DS	3
	Processing Function	(0018,5030)	LO	3
	Mechanical Index	(0018,5022)	D	3
	Bone Thermal Index	(0018,5024)	D	3
	Cranial Thermal Index	(0018,5026)	D	3
	Soft Tissue Thermal Index	(0018,5027)	D	3
	Soft Tissue-focus Thermal Index	(0018,5028)	D	3
	Soft Tissue-surface Thermal Index	(0018,5029)	IS	3
Depth of Scan Field	(0018,5031)	LO	3	
Overlay Subtype	(6040,0040)	LO	3	

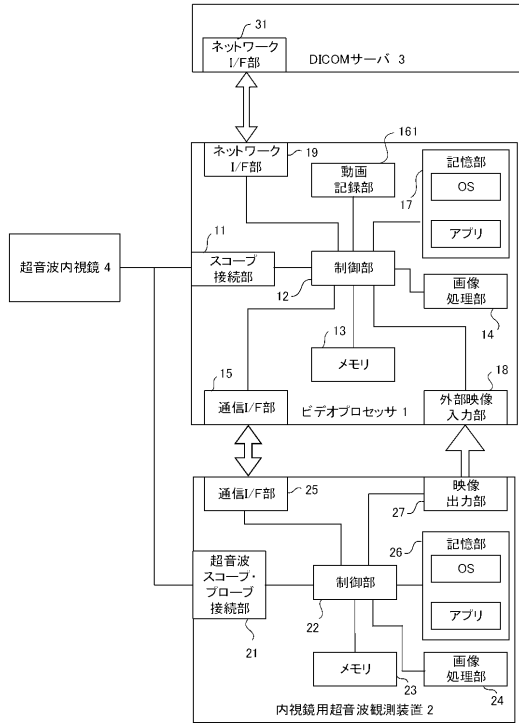
【 ☒ 3 K 】

Module Name	Attribute Name	Tag	VR	Type
SOP Common Module	SOP Class UID	(0008,0016)	UI	1
	SOP Instance UID	(0008,0018)	UI	1
	Specific Character set	(0008,0005)	CS	1C
	Instance Creation Date	(0008,0012)	DA	3
	Instance Creation Time	(0008,0013)	TM	3
	Instance Creator UID	(0008,0014)	UI	3
	Encrypted Attributes Sequence	(0400,0500)	SQ	1C
	>Encrypted Content Transfer Syntax UID	(0400,0510)	UI	1
	>Encrypted Content	(0400,0520)	OB	1
	HL7 Structured Document Reference Sequence	(0040,A390)	SQ	1C
>Referenced SOP Class UID	(0008,1150)	UI	1	
>Referenced SOP Instance UID	(0008,1155)	UI	1	
>HL7 Instance Identifier	(0040,E001)	ST	1	

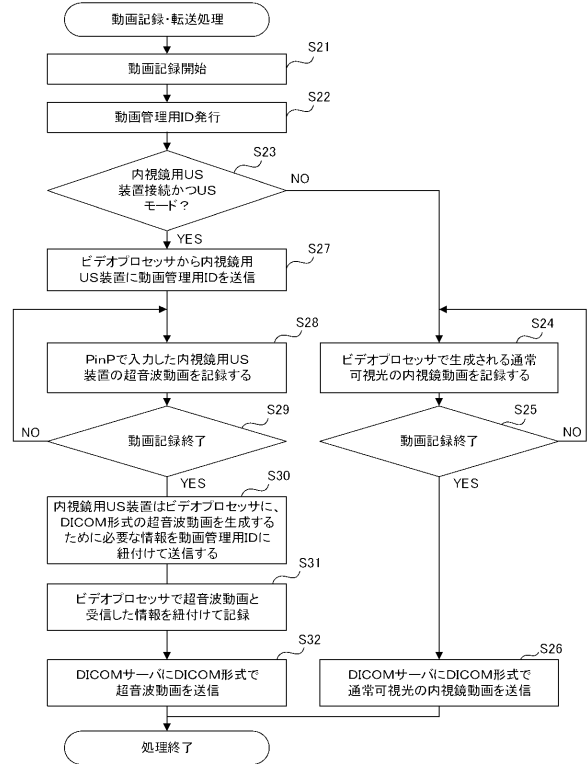
【 ☒ 3 L 】

Module Name	Attribute Name	Tag	VR	Type
VOI LUT	Window Center	(0028,1053)	DS	1C
	Photometric Interpretation	(0028,0004)	CS	1C
Color Module	Frame Time	(0018,1063)	DS	1C
	Frame Time Vector	(0018,1065)	DS	1C
Multi-Frame	Number of Frames	(0020,0009)	IS	1
	Frame Increment Pointer	(0020,0009)	AT	1

【 図 4 】



【 図 5 】



【 手続補正書 】

【 提出日 】平成29年9月6日 (2017.9.6)

【 手続補正 1 】

【 補正対象書類名 】特許請求の範囲

【 補正対象項目名 】全文

【 補正方法 】変更

【 補正の内容 】

【 特許請求の範囲 】

【 請求項 1 】

被写体にかかわる第 1 の情報について D I C O M (Digital Imaging and Communication in Medicine) 形式のデータを生成するときに前記第 1 の情報に付加する第 1 の付加情報を記憶する第 1 の医療装置と、

D I C O M プロトコルで定められるネットワークを介して、前記第 1 の医療装置との間で通信可能に形成される D I C O M サーバと、

前記被写体にかかわる第 2 の情報について D I C O M 形式のデータを生成するときに前記第 2 の情報に付加する第 2 の付加情報を記憶する第 2 の医療装置と、

前記第 1 の医療装置と前記第 2 の医療装置との間で、前記第 2 の情報と、前記第 2 の医療装置に記憶されている前記第 2 の付加情報の一部または全てを、前記 D I C O M プロトコルとは異なる所定のプロトコルで定められるネットワークを介して通信する第 1 の通信部と、

前記第 1 の医療装置に備えられ、少なくとも前記第 1 の通信部を介して受信した情報に基づいて、前記第 2 の情報についての D I C O M 形式のデータを生成する D I C O M 情報生成部と、

前記第 1 の医療装置に備えられ、前記 D I C O M サーバとの間で、前記 D I C O M 情報生成部により生成された前記第 2 の情報についての D I C O M 形式のデータを、前記 D I

COMプロトコルで定められるネットワークを介して通信する第2の通信部と、
を備えることを特徴とする医療通信システム。

【請求項2】

前記DICOM情報生成部は、前記第1の医療装置についての1回の検査内で、前記第1及び第2の情報の両方についてのDICOM形式のデータを生成し、

前記第2の通信部は、前記1回の検査内で前記DICOM情報生成部により生成されたそれぞれ前記第1及び第2の情報についてのDICOM形式のデータの両方を、前記DICOMサーバに送信する

ことを特徴とする請求項1に記載の医療通信システム。

【請求項3】

前記第1の通信部は、前記医療通信システムにおける前記第2の情報の取得を識別する識別情報を用いて、前記第2の医療装置との間で通信し、前記第2の情報及び前記第2の付加情報のうちの少なくとも前記第1の付加情報との差分を取得することを特徴とする請求項2に記載の医療通信システム。

【請求項4】

前記第2の医療装置は、前記少なくとも差分を、前記識別情報と対応付けて、前記第1の医療装置に向けて送信することを特徴とする請求項3に記載の医療通信システム。

【請求項5】

前記DICOM情報生成部は、前記識別情報に基づき、前記第2の情報と、少なくとも前記第1の通信部を介して受信した情報とを用いて、DICOMプロトコルで定義されるメタデータを前記第2の情報に付加することにより、前記第2の情報についてのDICOM形式のデータを生成することを特徴とする請求項4に記載の医療通信システム。

【請求項6】

前記第1の医療装置は、内視鏡装置、前記第2の医療装置は、内視鏡用超音波観測装置であり、

前記第1及び第2の情報は、それぞれ前記内視鏡装置及び内視鏡用超音波観測装置により生成された内視鏡画像及び超音波内視鏡画像である

ことを特徴とする請求項1に記載の医療通信システム。

【請求項7】

前記第1の医療装置は、内視鏡装置、前記第2の医療装置は、内視鏡用超音波観測装置であり、

前記第1及び第2の情報は、それぞれ前記内視鏡装置及び内視鏡用超音波観測装置により生成された内視鏡動画及び超音波内視鏡動画である

ことを特徴とする請求項1に記載の医療通信システム。

【請求項8】

被写体にかかわる第1の情報と、前記第1の情報についてのDICOM (Digital Imaging and Communication in Medicine) 形式のデータを生成するために必要な第1の付加情報と、に基づいて第1のDICOM情報を生成する医療装置であって、

外部装置から、前記外部装置で生成された第2の情報と、前記第2の情報についてのDICOM形式のデータを生成するために必要な第2の付加情報とを、前記DICOMプロトコルとは異なる所定のプロトコルで定められるネットワークを介して受信する受信部と、

前記第1の情報と前記第1の付加情報に基づき前記第1のDICOM情報を生成し、更に、前記受信部を介して受信した前記第2の情報と前記第2の付加情報に基づき第2のDICOM情報を生成するDICOM情報生成部と、

前記第1のDICOM情報、または、前記第2のDICOM情報をDICOMプロトコルで定められるネットワークを介して、DICOMサーバに送信する送信部と、
を備えることを特徴とする医療装置。

【請求項9】

被写体にかかわる第1の情報についてDICOM (Digital Imaging and Communicatio

n in Medicine) 形式のデータを生成するときに前記第 1 の情報に付加する第 1 の付加情報を記憶する第 1 の医療装置と、

前記被写体にかかわる第 2 の情報について D I C O M 形式のデータを生成するときに前記第 2 の情報に付加する第 2 の付加情報を記憶する第 2 の医療装置と、

前記第 1 の医療装置と前記第 2 の医療装置との間で、前記第 2 の情報と、前記第 2 の医療装置に記憶されている前記第 2 の付加情報の一部または全てを、前記 D I C O M プロトコルとは異なる所定のプロトコルで定められるネットワークを介して通信する通信部と、

前記第 1 の医療装置に備えられ、少なくとも前記通信部を介して受信した情報に基づいて、前記第 2 の情報についての D I C O M 形式のデータを生成する D I C O M 情報生成部と、

前記第 1 の医療装置に備えられ、前記 D I C O M 情報生成部により生成された前記第 2 の情報についての D I C O M 形式のデータを、D I C O M プロトコルで定められるネットワークを介して D I C O M サーバに送信する送信部と、

を備えることを特徴とする医療通信システム。

【手続補正 3】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 0 0 1

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0 0 0 1】

本発明は、検査等にて医用画像を取得する複数の医療装置と医用画像を格納するサーバとを有し、医療装置とサーバとの間で医療画像を送受する医療通信システム、及び医療装置に関し、特に、D I C O M (Digital Imaging and Communication in Medicine) 規格対応の医療通信システム、及び医療装置に関する。

【手続補正 4】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 0 0 8

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0 0 0 8】

本発明の一態様によれば、被写体にかかわる第 1 の情報について D I C O M 形式のデータを生成するときに前記第 1 の情報に付加する第 1 の付加情報を記憶する第 1 の医療装置と、D I C O M プロトコルで定められるネットワークを介して、前記第 1 の医療装置との間で通信可能に形成される D I C O M サーバと、前記被写体にかかわる第 2 の情報について D I C O M 形式のデータを生成するときに前記第 2 の情報に付加する第 2 の付加情報を記憶する第 2 の医療装置と、前記第 1 の医療装置と前記第 2 の医療装置との間で、前記第 2 の情報と、前記第 2 の医療装置に記憶されている前記第 2 の付加情報の一部または全てを、前記 D I C O M プロトコルとは異なる所定のプロトコルで定められるネットワークを介して通信する第 1 の通信部と、前記第 1 の医療装置に備えられ、少なくとも前記第 1 の通信部を介して受信した情報に基づいて、前記第 2 の情報についての D I C O M 形式のデータを生成する D I C O M 情報生成部と、前記第 1 の医療装置に備えられ、前記 D I C O M サーバとの間で、前記 D I C O M 情報生成部により生成された前記第 2 の情報についての D I C O M 形式のデータを、前記 D I C O M プロトコルで定められるネットワークを介して通信する第 2 の通信部と、を備えることを特徴とする。

【 国際調査報告 】

INTERNATIONAL SEARCH REPORT		International application No. PCT/JP2016/081762
A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER A61B8/12(2006.01)i, A61B1/00(2006.01)i, A61B5/00(2006.01)i According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC		
B. FIELDS SEARCHED Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) A61B8/12, A61B1/00, A61B5/00 Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Jitsuyo Shinan Koho 1922-1996 Jitsuyo Shinan Toroku Koho 1996-2017 Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971-2017 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994-2017 Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)		
C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	JP 2007-148660 A (Toshiba Corp.), 14 June 2007 (14.06.2007), entire text; all drawings (Family: none)	1-7
A	JP 2004-344390 A (Olympus Corp.), 09 December 2004 (09.12.2004), entire text; all drawings & WO 2004/103167 A1	1-7
A	JP 2004-337503 A (Konica Minolta Medical & Graphic, Inc.), 02 December 2004 (02.12.2004), entire text; all drawings (Family: none)	1-7
<input type="checkbox"/> Further documents are listed in the continuation of Box C. <input type="checkbox"/> See patent family annex.		
* Special categories of cited documents: "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance "E" earlier application or patent but published on or after the international filing date "L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified) "O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means "P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed "T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone "Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art "&" document member of the same patent family		
Date of the actual completion of the international search 12 January 2017 (12.01.17)		Date of mailing of the international search report 24 January 2017 (24.01.17)
Name and mailing address of the ISA/ Japan Patent Office 3-4-3, Kasumigaseki, Chiyoda-ku, Tokyo 100-8915, Japan		Authorized officer Telephone No.

国際調査報告		国際出願番号 PCT/J P 2 0 1 6 / 0 8 1 7 6 2													
A. 発明の属する分野の分類 (国際特許分類 (IPC)) Int.Cl. A61B8/12(2006.01)i, A61B1/00(2006.01)i, A61B5/00(2006.01)i															
B. 調査を行った分野 調査を行った最小限資料 (国際特許分類 (IPC)) Int.Cl. A61B8/12, A61B1/00, A61B5/00															
最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの <table border="0"> <tr> <td>日本国実用新案公報</td> <td>1922-1996年</td> </tr> <tr> <td>日本国公開実用新案公報</td> <td>1971-2017年</td> </tr> <tr> <td>日本国実用新案登録公報</td> <td>1996-2017年</td> </tr> <tr> <td>日本国登録実用新案公報</td> <td>1994-2017年</td> </tr> </table>				日本国実用新案公報	1922-1996年	日本国公開実用新案公報	1971-2017年	日本国実用新案登録公報	1996-2017年	日本国登録実用新案公報	1994-2017年				
日本国実用新案公報	1922-1996年														
日本国公開実用新案公報	1971-2017年														
日本国実用新案登録公報	1996-2017年														
日本国登録実用新案公報	1994-2017年														
国際調査で使用した電子データベース (データベースの名称、調査に使用した用語)															
C. 関連すると認められる文献															
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求項の番号													
A	JP 2007-148660 A (株式会社東芝) 2007.06.14, 全文全図 (ファミリーなし)	1-7													
A	JP 2004-344390 A (オリンパス株式会社) 2004.12.09, 全文全図 & WO 2004/103167 A1	1-7													
A	JP 2004-337503 A (コニカミノルタエムジー株式会社) 2004.12.02, 全文全図 (ファミリーなし)	1-7													
<input type="checkbox"/> C欄の続きにも文献が列挙されている。 <input type="checkbox"/> パテントファミリーに関する別紙を参照。															
<table border="0"> <tr> <td>* 引用文献のカテゴリー</td> <td>の日の後に公表された文献</td> </tr> <tr> <td>「A」 特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示すもの</td> <td>「T」 国際出願日又は優先日後に公表された文献であって出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論の理解のために引用するもの</td> </tr> <tr> <td>「E」 国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日以後に公表されたもの</td> <td>「X」 特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規性又は進歩性がないと考えられるもの</td> </tr> <tr> <td>「L」 優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献 (理由を付す)</td> <td>「Y」 特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以上の文献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性がないと考えられるもの</td> </tr> <tr> <td>「O」 口頭による開示、使用、展示等に言及する文献</td> <td>「&」 同一パテントファミリー文献</td> </tr> <tr> <td>「P」 国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願</td> <td></td> </tr> </table>				* 引用文献のカテゴリー	の日の後に公表された文献	「A」 特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示すもの	「T」 国際出願日又は優先日後に公表された文献であって出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論の理解のために引用するもの	「E」 国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日以後に公表されたもの	「X」 特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規性又は進歩性がないと考えられるもの	「L」 優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献 (理由を付す)	「Y」 特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以上の文献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性がないと考えられるもの	「O」 口頭による開示、使用、展示等に言及する文献	「&」 同一パテントファミリー文献	「P」 国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願	
* 引用文献のカテゴリー	の日の後に公表された文献														
「A」 特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示すもの	「T」 国際出願日又は優先日後に公表された文献であって出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論の理解のために引用するもの														
「E」 国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日以後に公表されたもの	「X」 特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規性又は進歩性がないと考えられるもの														
「L」 優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献 (理由を付す)	「Y」 特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以上の文献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性がないと考えられるもの														
「O」 口頭による開示、使用、展示等に言及する文献	「&」 同一パテントファミリー文献														
「P」 国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願															
国際調査を完了した日 12.01.2017		国際調査報告の発送日 24.01.2017													
国際調査機関の名称及びあて先 日本国特許庁 (ISA/J P) 郵便番号100-8915 東京都千代田区霞が関三丁目4番3号		特許庁審査官 (権限のある職員) 森口 正治	2U 9403												
		電話番号 03-3581-1101	内線 3292												

フロントページの続き

(81)指定国 AP(BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), EA(AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), EP(AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OA(BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG), AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, JP, KE, KG, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA

(注) この公表は、国際事務局(WIPO)により国際公開された公報を基に作成したものである。なおこの公表に係る日本語特許出願(日本語実用新案登録出願)の国際公開の効果は、特許法第184条の10第1項(実用新案法第48条の13第2項)により生ずるものであり、本掲載とは関係ありません。

专利名称(译)	医疗通信系统和医疗设备		
公开(公告)号	JPWO2017134874A1	公开(公告)日	2018-02-08
申请号	JP2017547015	申请日	2016-10-26
[标]申请(专利权)人(译)	奥林巴斯株式会社		
申请(专利权)人(译)	奥林巴斯公司		
[标]发明人	尾崎孝史		
发明人	尾崎 孝史		
IPC分类号	A61B1/00 A61B8/14 A61B5/00		
CPC分类号	G16H30/20 A61B1/00009 A61B1/00011 A61B5/0084 A61B8/12 A61B8/565 G16H15/00 G16H30/40 G16H40/60 G16H40/67 G16H80/00		
FI分类号	A61B1/00.685 A61B8/14 A61B5/00.G		
F-TERM分类号	4C117/XA07 4C117/XB06 4C117/XF23 4C117/XK34 4C117/XK43 4C117/XL01 4C161/JJ09 4C161/JJ19 4C161/NN07 4C161/UU10 4C161/YY07 4C601/EE30 4C601/LL20 4C601/LL21		
优先权	2016021325 2016-02-05 JP		
其他公开文献	JP6239216B1		
外部链接	Espacenet		

摘要(译)

视频处理器1和超声观察设备2存储在为每个图像生成DICOM格式数据时添加的第一和第二附加信息。通信I/F单元15经由通用协议所定义的网络在视频处理器1与超声观察设备2之间部分或全部超声图像与第二附加信息进行通信。控制单元12至少基于经由通信I/F单元15接收的信息来生成用于超声图像的DICOM格式数据。网络I/F单元19经由由DICOM协议定义的网络与DICOM服务器3通信所生成的超声图像的DICOM格式数据。

